

Lesson 148: Dimension d'un espace vectoriel  
Rang. Exemples et applications

Références: Grefone, Gourdon, Romualdi, Perrin

I - Théorie de la dimension

- 1) Familles libres, génératrices, bases
- 2) Existence de bases et dimension

II - Théorie du rang

- 1) Rang d'une application linéaire
- 2) Rang d'une matrice - calcul effectif
- 3) Dualité

III - Applications

- 1) Exemples d'espaces vectoriels de dimension finie
- 2) Réduction des endomorphismes normaux
- 3) Extensions de corps

DEV 1: Théorème des extrêmes liés

DEV 2: Réduction des endomorphismes normaux

Lesson 14: Dimension d'un espace vectoriel (suite limitée au cas de la dimension finie). Rang. Exemples et applications

Soit  $K$  un corps commutatif et  $E$  un  $K$ -espace vectoriel

### I - Théorie de la dimension

#### 1) Familles libres, génératrices, bases [GR]

DEF 1: Une famille de vecteurs  $\{v_1, \dots, v_p\}$  de  $E$  est dite génératrice lorsque  $E = \text{Vect}(v_1, \dots, v_p)$  c'est-à-dire :

$$\forall x \in E, \exists \lambda_1, \dots, \lambda_p \in K \text{ tels que } x = \sum_{i=1}^p \lambda_i v_i$$

EX 2:  $e_1 = (1, 0)$  et  $e_2 = (0, 1)$  engendrent  $\mathbb{R}^2$ .  $v_1 = (1, 1)$  et  $v_2 = (1, -1)$  aussi.

DEF 3:  $E$  est dit de dimension finie lorsque il existe une famille génératrice finie. Sinon, on dit que  $E$  est de dimension infinie.

EX 4:  $K^n$  est de dimension finie,  $\mathbb{R}[X]$  ne l'est pas

Dans toute la suite, on suppose  $E$  de dimension finie.

DEF 5: Soit  $\{v_1, \dots, v_p\}$  une famille d'éléments de  $E$ . On dit qu'elle est libre lorsque pour tout  $\lambda_1, \dots, \lambda_p \in K$ , on a :

$$\lambda_1 v_1 + \dots + \lambda_p v_p = 0 \Rightarrow \lambda_1 = \dots = \lambda_p = 0$$

On dit aussi les vecteurs sont linéairement indépendants. Une famille qui n'est pas libre est dite liée.

EX 6: Dans  $\mathbb{R}^3$ , les vecteurs  $(1, 1, -1)$ ,  $(0, 2, 1)$  et  $(0, 0, 5)$  forment une famille libre.

PROP 7: Une famille  $\{v_1, \dots, v_p\}$  est liée si et seulement si elle est au moins deux vecteurs  $v_i$  appartiennent à l'espace vectoriel engendré par les autres.

DEF 8: On appelle base une famille à la fois libre et génératrice.

PROP 9: Une famille  $\{v_1, \dots, v_m\}$  est une base de  $E$  si et seulement si tout  $x \in E$  se décompose de façon unique sur les  $v_i$  :  $\exists ! (\lambda_1, \dots, \lambda_m) \in K^m$ ,  $x = \sum \lambda_i v_i$ .

COR 10: Soit  $B = \{v_1, \dots, v_n\}$  une base de  $E$ . Il existe alors une bijection  $\phi_B : E \rightarrow K^n$

$$x \mapsto (\lambda_1, \dots, \lambda_n)$$

EX 11:  $B = (1, X, X^2, \dots, X^n)$  est une base de  $\mathbb{R}_n[X]$

$\{(1, 0), (0, 1), (0, 0), (1, 1)\}$  forme une base de  $M_2(K)$ .

PROP 12: Toute famille contenant une famille génératrice est génératrice

Toute sous-famille d'une famille libre est libre.

#### 2) Existence de bases et dimension [GR]

THM 13: On suppose  $E$  est de dimension finie, soit  $G = \{v_1, \dots, v_p\}$  une famille génératrice et  $L \subset G$  une famille libre. Il existe alors une base  $B$  telle que  $L \subset B \subset G$ .

THM 14 (base incomplète): Avec les mêmes hypothèses, de toute famille génératrice, on peut extraire une base. Toute famille libre peut être complétée de manière à former une base.

LEMME 15: Si  $E$  est engendré par  $n$  éléments, toute famille contenant plus de  $n$  éléments est liée.

THM 16: Toutes les bases de  $E$  ont le même nombre d'éléments. Ce nombre est appelé dimension de  $E$  sur  $K$  noté  $\dim_K(E)$ .

COR 17: Si  $\dim_K(E) = n$ , toute famille ayant plus de  $n$  éléments est liée. Les familles ayant moins de  $n$  éléments ne peuvent être génératrices.

EX 18:  $\dim_K(K^n) = n$ ;  $\dim_K(\mathbb{C}) = 2$ ;  $\dim_K(\mathbb{C}) = 1$ ;  $\dim_K(\mathbb{R}[X]) = \infty$

PROP 19: Soit  $E_1, \dots, E_p$  des espaces vectoriels de dimension finie sur  $K$ . Alors  $\dim_K(E_1 \times \dots \times E_p) = \dim_K(E_1) + \dots + \dim_K(E_p)$

THM 20: Si  $\dim_K(E) = n$ , alors toute famille génératrice ayant  $n$  éléments est une base. Toute famille libre ayant  $n$  éléments est une base.

PROP 21: Soit  $F$  un sous-espace vectoriel de  $E$ . Alors,  $F$  est de dimension finie et :

$$\dim_K(F) \leq \dim_K(E)$$

$$\dim_K(F) = \dim_K(E) \Leftrightarrow F = E.$$

### II - Théorie du rang

#### 1) Rang d'une application linéaire [GR]

Soit  $E$  un espace vectoriel de dimension finie

PROP 22: Soit  $f : E \rightarrow E'$  une application linéaire. Alors  $f(E)$  un sous-espace vectoriel de  $E'$  appelé image de  $f$  noté  $\text{Im}(f)$ . La dimension est appelé rang de  $f$ . On note  $\text{rg}(f) = \dim_K(\text{Im}(f))$ .

PROP 23: Soit  $f \in L(E, E')$  et  $(v_i)_{i \in I}$  une famille de vecteurs de  $E$ .

• Si  $f$  est injective et  $(v_i)_{i \in I}$  est libre, alors  $(f(v_i))_{i \in I}$  est libre dans  $E'$ .

• Si  $f$  est surjective et  $(v_i)_{i \in I}$  est génératrice, alors  $(f(v_i))_{i \in I}$  est génératrice de  $E'$ .

En particulier, si  $f$  est bijective, l'image d'une base de  $E$  est une base de  $E'$ .

THM 24: Deux espaces vectoriels de dimension finie sont isomorphes si et seulement s'ils ont la même dimension.

EX 25:  $\mathbb{R}[X]$  est isomorphe à  $\mathbb{R}^{n+1}$

THM 26 (du rang): Soit  $f: E \rightarrow E'$  linéaire. Alors:

$$\dim(E) = \dim(\ker(f)) + \text{rg}(f)$$

COR 27: Soit  $f \in L(E, E')$  avec  $\dim(E) = \dim(E')$  finie:

$f$  injective  $\Leftrightarrow f$  surjective  $\Leftrightarrow f$  bijective

RÉM 28: Ce résultat devient faux en dimension infinie:

$\mathbb{R}: \mathbb{R}[X] \rightarrow \mathbb{R}[X]$  est linéaire surjective mais non injective.

COR 28 (Grossmann): Soit  $F, G$  deux espaces vectoriels de dimension finie. Alors  $F \cap G$  et  $F \cap G^\perp$  sont de dimension finie et:  $\dim(F+G) = \dim(F) + \dim(G) - \dim(F \cap G)$ .

PROP 29: Si  $\dim(E) = n$  et  $\dim(E') = p$ , alors  $L(E, E') \cong \mathbb{M}_{p,n}(\mathbb{K})$

THM 30 (extrema-lies): Soient  $f, g_1, \dots, g_r: U \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  des fonctions de classe  $C^1$  sur l'ensemble ouvert de  $\mathbb{R}^n$ . Soit l'ensemble  $F = \{x \in U; g_1(x) = \dots = g_r(x) = 0\}$ . Si  $f|_F$  admet un extrémum relatif en  $a \in F$  et si les formes linéaires  $dg_1(a), \dots, dg_r(a)$  sont linéairement indépendantes, alors il existe des réels  $\lambda_1, \dots, \lambda_r$  appels multiplicateurs de Lagrange tels que  $df(a) = \sum \lambda_i dg_i(a)$

2) Rang d'une matrice - calcul effectif [GR] [GOU]

DEF 31: On appelle rang de la famille  $(v_i)_{i \in I}$  la dimension de l'espace engendré par les  $v_i$ .

On appelle rang d'une matrice  $A \in \mathbb{M}_{p,n}(\mathbb{K})$  le rang de la famille des vecteurs colonnes de  $A$ .

PROP 32: Si  $f \in L(E, F)$  et  $A = Mat_{B, B'}(f)$  avec  $B$  base de  $E$ ,  $B'$  base de  $F$ , alors  $\text{rg}(f) = \text{rg}(A)$ .

THM 33 (Gauss-Jordan): Soit  $A \in \mathbb{M}_{p,n}(\mathbb{K})$ ,  $r = \text{rg}(A) \geq 1$ . Alors,  $A$  est équivalente à  $J_r = \begin{pmatrix} I_r & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ .

COR 34: Deux matrices  $A$  et  $B$  sont équivalentes si et seulement si  $\text{rg}(A) = \text{rg}(B)$ .

THM 35: Le rang d'une matrice est égal à la taille du plus grand sous-matrice non nulle de la matrice.

COR 36: Si  $A \in \mathbb{M}_{p,n}(\mathbb{K})$ , alors  $\text{rg}(A) = \text{rg}(t_A)$

RÉM 37: En pratique, on utilise la méthode du pivot de Gauss pour échelonner et réduire la matrice et obtenir une matrice dont le rang est facile à lire. Les opérations effectuées pour cela conservent le rang.

3) Dualité dans les espaces vectoriels [GOU] [ROT]

DEF 38: L'ensemble des formes linéaires sur  $E$  est noté  $E^*$ , c'est un  $\mathbb{K}$ -espace vectoriel appelé espace dual.

DEF 39: Soit  $B = (e_1, \dots, e_n)$  une base de  $E$ . Pour tout  $i \in \{1, \dots, n\}$ , la forme linéaire  $e_i^*$  définie par  $e_i^*(e_j) = \delta_{ij}$  s'appelle forme linéaire coordonnée d'indice  $i$ .

THM 40: Soit  $B = (e_1, \dots, e_n)$  une base de  $E$ . Alors  $B^* = (e_1^*, \dots, e_n^*)$  est une base de  $E^*$  appelée base dual de  $B$  et donc  $\dim(E^*) = \dim(E)$ .  $\forall \varphi \in E^*, \varphi = \sum_{i=1}^n \varphi(e_i)e_i^*$

RÉM 41: En dimension finie,  $E$  est isomorphe à son dual  $E^*$ , mais pas en dimension infinie en général!

DEF 42:  $x \in E$  et  $y \in E^*$  sont dits orthogonaux lorsque  $\langle x, y \rangle = 0$

Si  $A \subset E$ ,  $A^\perp = \{y \in E^*; \forall x \in A, \langle x, y \rangle = 0\}$  l'orthogonal de  $A$

Si  $B \subset E^*$ ,  $B^\perp = \{x \in E; \forall y \in B, \langle x, y \rangle = 0\}$  l'orthogonal de  $B$

THM 43: Soit  $F$  un svd de  $E$  et  $G$  un svd de  $E^*$ . Alors:

$$\dim(F) + \dim(F^\perp) = \dim(E) \text{ et } (F^\perp)^\perp = F$$

$$\dim(G) + \dim(G^\perp) = \dim(E) \text{ et } (G^\perp)^\perp = G$$

COR 42: Si  $n = \dim(E)$ , soient  $p$  formes linéaires  $\varphi_1, \dots, \varphi_p$  telles que  $\text{rg}(\varphi_1, \dots, \varphi_p) = r$ . Alors  $F = \bigcap_{i=1}^r \ker(\varphi_i)$  est de dimension  $r$ .

Réciproquement, si  $F$  est un svd de  $E$  de dimension  $q$ , il existe  $n-q$  formes linéaires linéairement indépendantes telles que  $F = \bigcap_{i=1}^{n-q} \ker(\varphi_i)$

DEF 45: On obtient que tout sous-espace est une intersection d'hyperplans.

### III - Applications

1) Exemples d'espaces vectoriels de dimension finie (part)

PROP 46: Si  $\text{dom}(E) < \infty$ , le morphisme d'algèbres canonique  $\ell: K[X] \rightarrow K[u]$ , ne saurait être injectif car sinon  $P \mapsto P(u)$  ( $\text{dom}(K[u]) = \infty$ ) donc  $\ker(\ell)$  est un idéal de  $K[X]$  et on peut défaire  $T_u$  le polynôme minimal de  $u$  comme générateur de  $\ker(\ell)$ .

THM 47: L'espace vectoriel des formes n-linéaires alternées est de dimension 1 engendré par l'application  $\det_B: E^n \rightarrow K$  définie par  $\det_B(x_1, \dots, x_n) = \sum_{\sigma \in S_n} (-1)^{\sigma} \prod_{i=1}^n x_i^{\sigma(i)}$ , où  $x_j = \sum_{i=1}^m x_{ij} e_i$  pour tout  $j \in \{1, \dots, n\}$ .

THM 48: Soit une équation différentielle linéaire homogène  $y' = A(t)y$ , avec  $A: I \rightarrow M_n(K)$  continue,  $I$  un intervalle de  $\mathbb{R}$ . Alors l'ensemble  $S_A$  des solutions de l'équation est un espace vectoriel de dimension  $n$ .

2) Réduction des endomorphismes normaux (part)

DEF 49: Soit  $u \in \mathcal{L}(E)$ . On dit que  $u$  est normal lorsque  $u$  commute avec son adjoint  $u^*$ .

LEMME 50:  $u$  est normal si et seulement si sa matrice dans une base orthonormée  $B$  est normale, c'est à dire commute avec sa transposée ( $K = \mathbb{R}$ ) ou sa transconjuguée.

LEMME 51: Soit  $u \in \mathcal{L}(E)$  normal. Si  $F$  est un sous-espace vectoriel de  $E$  stable par  $u$ , alors  $F^*$  est stable par  $u^*$ .

LEMME 52: Si  $\text{dom}(B) = \mathbb{R}$  et  $u \in \mathcal{L}(E)$  est normal sans valeur propre réelle, alors pour toute base  $B$  orthonormée de  $E$ ,  $\text{Mat}_B(u) = \begin{pmatrix} a & b \\ b & a \end{pmatrix}$ ,  $b \neq 0$ .

THM 53: Soit  $u \in \mathcal{L}(E)$  normal. Il existe une base  $B$  orthonormée de  $E$  dans laquelle la matrice de  $u$  s'écrit  $\begin{pmatrix} E & (0) \\ (0) & R_1 \cdots R_n \end{pmatrix}$  avec  $E \in \mathcal{L}(V_1, p)$  et  $R_i = \begin{pmatrix} a_i & b_i \\ b_i & a_i \end{pmatrix} \in \mathcal{L}(V_1, q)$ .

### 3) Extensions de corps [PER]

Soient  $K$  et  $L$  des corps commutatifs.

DEF 54: On dit que  $L$  est une extension de  $K$  lorsque  $K \subset L$ .

REM 55: Si  $K$  est un sous-corps de  $L$ ,  $L$  est un  $K$ -espace vectoriel.

• Si  $\dim(L)$  est finie, on pose  $[L:K] = \dim_K(L)$  et cet entier s'appelle le degré de  $L$  sur  $K$ .

• Si  $K$  et  $L$  sont des corps finis, on a  $[L] = (\#K)^m$  avec  $m = [L:K]$ .

THM 56: Soient  $K \subset L \subset M$  des corps, ( $e_i$ ) une  $K$ -base de  $L$  ( $j_j$ ) une  $L$ -base de  $M$ . Alors, ( $e_if_j$ ) ( $i \in I, j \in J$ ) est une  $K$ -base de  $M$ .

CORST:  $[M:K] = [M:L][L:K]$  avec les notations précédentes.

DEF 58: Soit  $L/K$  une extension et  $\ell: K[T] \rightarrow L$ ,  $\alpha \in L$ .

• Si  $\ell$  est injectif,  $\alpha$  est dit transcendant sur  $K$ .

• Sinon, on dit que  $\alpha$  est algébrique sur  $K$ . Le générateur de l'idéal  $\ker(\ell)$  est appelé polynôme minimal de  $\alpha$  sur  $K$  noté  $m_{\alpha, K}$ .

EX 59:  $\sqrt{2}, i, \sqrt[3]{2}$  sont algébriques sur  $\mathbb{Q}$  et

$$m_{\sqrt{2}, \mathbb{Q}} = X^2 - 2; m_{i, \mathbb{Q}} = X^2 + 1; m_{\sqrt[3]{2}, \mathbb{Q}} = X^3 - 2$$

THM 60: Soit  $L/K$  une extension,  $\alpha \in L$ . LASSE :

1)  $\alpha$  est algébrique sur  $K$

2)  $K[\alpha] = K(\alpha)$

3)  $\dim_K(K(\alpha)) < \infty$

Dans ce cas,  $m_{\alpha, K}$  est irréductible et  $\dim_K(K(\alpha)) = \deg(m_{\alpha, K})$ .